

Sobre un Problema Semilineal Elíptico con Resonancia

MARIO ZULUAGA URIBE*

1. Introducción

En este artículo estudiaremos el siguiente problema elíptico:

$$P(\lambda_n, h) \begin{cases} \Delta u + \lambda_n u + g(u) = h & \text{sobre } \Omega, \\ u(\zeta) = 0 & \text{sobre } \partial\Omega, \end{cases}$$

donde $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ es un dominio abierto y acotado con frontera suave, λ_n es un valor propio de $-\Delta$, g es una función real y $h \in L^\infty(\Omega)$.

Después del artículo de Landesman y Lazer [19], el problema ha sido intensamente investigado en varias direcciones. Para el caso en que λ_n es un valor propio simple diríjase el lector a [1, 3], [8, 11], [13, 16], [22, 25], [29], [31, 32] y las referencias que allí se encuentran. Para el caso en el que λ_n es no simple, ver [4, 6], [9], [28] y sus referencias.

Es común en la literatura sobre estos problemas distinguir los siguientes casos:

*Departamento de Matemáticas, Universidad Nacional de Colombia, Bogotá.

1. $g(t) \rightarrow a_{\pm}$ si $t \rightarrow \pm\infty$ y $(a_+, a_-) \neq (0, 0)$.

Este es el caso considerado por Landesman-Lazer.

2. $g(t) \rightarrow 0$ si $|t| \rightarrow \infty$ y

$$\int_0^t g(s) ds \rightarrow \pm\infty, \quad \text{si } |t| \rightarrow \infty.$$

Este caso fue considerado en [1, 27].

3. g es T -periódica y $\int_0^T g(s) ds = 0$.

Este caso fue considerado en [29].

4. g acotada, $\lambda_n + g'(s) < \text{const} < \lambda_{n+1}$ y λ_n un valor propio simple.

Este caso fue considerado en [2, 31].

5. $g(t) \rightarrow 0$ si $|t| \rightarrow \infty$ y

$$\int_0^t g(s) ds \rightarrow \beta, \quad \text{si } |t| \rightarrow \infty.$$

Este caso es conocido como *resonancia fuerte*, y ha sido considerado en [4, 6].

La condición 5. implica una condición de compacidad que ha sido introducida por Cerami en [7]; ésta fue usada para probar un teorema de minimax, Teorema 2.3 de [4]. Desde el punto de vista de la Teoría de Morse el problema de la resonancia fuerte ha sido estudiado en [6], donde la condición 5. impone restricciones técnicas sobre el operador de Nemytski definido por g . Ver la condición g_0 allí.

En este artículo se tratará el caso en el que λ_n es un valor propio no simple, como también el caso en que sílo es. Este caso amerita un tratamiento aparte, no obstante ser el más fácil.

2. Notaciones y preliminares

2.1. El Operador $-\Delta$

Es bien conocido (ver [12]) que $-\Delta : D(-\Delta) \subset L^2(\Omega) \rightarrow L^2(\Omega)$, donde $D(-\Delta) = H^{2,2}(\Omega) \cap H_0^{1,2}(\Omega)$, es un operador lineal, autoadjunto y biyectivo con valores propios $0 < \lambda_1 < \lambda_2 \leq \dots$. También $(-\Delta)^{-1}$ es un operador bien definido de $L^2(\Omega)$ sobre $D(-\Delta)$; además es completamente continuo y satisface:

- a) $(-\Delta)^{-1}[L^p(\Omega)] \subset H^{2,p}(\Omega) \cap H_0^{1,2}(\Omega)$, para todo $p \geq 2$.
- b) $\|(-\Delta)^{-1} f\|_{2,p} \leq c_p \|f\|_{L^p(\Omega)}$, para todo $f \in L^p(\Omega)$.
- c) $\|(-\Delta)^{-1}\|_{L^2(\Omega)} = \frac{1}{\lambda_1}$.
- d) $-(\Delta + \lambda_n)$ es inyectivo sobre $E(\lambda_n)^\perp$ y satisface a) y b), donde $E(\lambda_n)$ es el subespacio generado por las funciones propias asociadas a λ_n .

2.2. Soluciones de $P(\lambda_n, h)$

$u \in L^2(\Omega)$ es una solución de $P(\lambda_n, h)$ si y solo si

$$u = (-\Delta)^{-1}(\lambda_n u + g(u) - h). \quad (1)$$

Puesto que $(-\Delta)^{-1}$ es completamente continuo, entonces el lado derecho de (1) define un operador completamente continuo.

2.3. El Método de Liapunov-Schmidt

Sea $E(\lambda_j)$ el subespacio generado por las funciones propias asociadas a λ_j . Sea $X = \bigoplus_{j=1}^n E(\lambda_j)$. Supondremos que $\dim X = R$, $\dim(\lambda_n) = S$ y denotaremos $Y = X^\perp$ sobre $L^2(\Omega)$. Es claro que $H_0^{1,2}(\Omega) = X \oplus Y$, y entonces es claro que $u \in H_0^{1,2}(\Omega)$ la podemos escribir en la forma $u = x + y$, con $x \in X$ y $y \in Y$. Sean P y Q las proyecciones sobre X y Y respectivamente. Aplicamos P y Q a (1) y obtenemos

$$x = P(-\Delta)^{-1}(\lambda_n x + g(x + y) - h) \quad (2)$$

y

$$y = Q(-\Delta)^{-1}(\lambda_n y + g(x + y) - h). \quad (3)$$

Para cada $x \in X$, fijo, resolvemos la ecuación (3). La solución $y \in Y$ obtenida, la cual depende de x y h , la reemplazamos en (2). Ahora tenemos una ecuación en x , y vemos que x la resuelve si y solo si $x + y(x, h)$ es una solución de $P(\lambda_n, h)$.

3. Resultados principales

Aquí supondremos que $g \in C^1$, acotada y $g(0) = 0$.

Teorema 1. *Supongamos que g satisface las siguientes condiciones:*

$$(H.1) \quad |g(u) - g(v)| \leq k|u - v|, \quad u, v \in \mathbb{R} \text{ tal que } k + \lambda_n < \lambda_{n+1}.$$

$$(H.2) \quad m_j + g'(0) \neq 0 \text{ para todo } j = 1, 2, \dots, n, \text{ donde } m_j = (\lambda_n - \lambda_j).$$

Entonces, existe $a > 0$ tal que si $\|h\|_{L^2(\Omega)} \leq a$, $P(\lambda_n, h)$ tiene una solución.

Demostración. Por (H.1) es fácil ver que para $x \in X$, fijo, y $h \in L^2(\Omega)$, el lado derecho de (3) es una contracción; entonces existe una única solución $T(x, h) \in Y$ de (3).

Es bien conocido (ver por ejemplo [31]) que $T : X \times L^2(\Omega) \rightarrow Y$ es continua, y si g es diferenciable entonces $T(x, h)$ lo es, y además, si $g(0) = 0$ entonces $T(0, 0) = 0$. Reemplazamos $T(x, h)$ en (2) y vemos que nuestro problema se reduce a hallar soluciones del problema

$$x = P(-\Delta)^{-1}(\lambda_n x + g(x + T(x, h)) - h). \quad (4)$$

Sea $x = \sum_{k=1}^R \alpha_k \phi_k$, donde ϕ_k denota la función propia asociada a λ_k . Entonces, resolver (4) equivale a resolver el sistema

$$\begin{aligned} h_j = \int_{\Omega} h \phi_j &= (\lambda_n - \lambda_j) \alpha_j + \int_{\Omega} g(x + T(x, h)) \phi_j \\ &= m_j \alpha_j + \Gamma_j(\alpha, h), \end{aligned} \quad (5)$$

$j = 1, 2, \dots, R$, donde $\Gamma_j(\alpha, h) = \int_{\Omega} g(x + T(x, h)) \phi_j$. De ahora en adelante identificaremos $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_R)$ con $x \in X$.

Podemos reescribir (5) en la forma

$$\hat{h} = \Gamma(\alpha, h) + M(\alpha), \quad (6)$$

donde $\hat{h} = (h_1, \dots, h_R)$, $\Gamma = (\Gamma_1, \dots, \Gamma_R)$, M es la matriz diagonal $[m_1, m_2, \dots, m_{n-1}, 0, 0, \dots]$ con $R-S$ entradas no nulas sobre la diagonal de M .

Si llamamos $F(\alpha, h) = \Gamma(\alpha, h) + M(\alpha) - \hat{h}$ entonces $F(0, 0) = 0$ y $F'_\alpha(0, 0) = M + \Gamma'(0, 0)$. Por (H.2) concluimos que $F'_\alpha(0, 0)$ es un homeomorfismo de \mathbb{R}^R sobre sí mismo. El teorema de la función implícita nos dice que existe una vecindad abierta U de $h = 0$ y una función continua $\phi : U \rightarrow \mathbb{R}^R$ tales que

$$\hat{h} = \Gamma(\phi(h), h) + M(\phi(h)). \quad (7)$$

Sea $a > 0$ tal que $\overline{B(0, a)} \subset U \subset L^2(\Omega)$. Por (7) vemos que si $\|h\|_{L^2(\Omega)} \leq a$, $P(\lambda_n, h)$ tiene una solución.

Comentario 1. *El caso $\lambda_n = \lambda_1$ es el más simple, y ha sido ampliamente tratado en la literatura aun para valores propios distintos del primero, pero siempre para el caso de valores propios simples. En este caso es claro que $M = 0$. Vemos que para $a = \inf_{\alpha \in \mathbb{R}} \Gamma(\alpha, h)$ y $b = \sup_{\alpha \in \mathbb{R}} \Gamma(\alpha, h)$, el problema $P(\lambda_1, h)$ tiene solución si $\hat{h} = \int_{\Omega} h \phi_1 \in (a, b)$, y $P(\lambda_1, h)$ no tiene solución si $\hat{h} \notin [a, b]$. Este caso fue considerado en [31, 2].*

En la sección 4 volveremos sobre el caso λ_1 , donde se dará un resultado general.

4. Soluciones no nulas

El primer resultado es el siguiente

Teorema 2. *Supongamos que g satisface (H.1) y*

(H.3) $g'(0) > 0$.

(H.4) $m_j > 2, j = 1, \dots, n-1, n \geq 2$.

(H.5) $\dim E(\lambda_n)$ es impar.

Entonces $P(\lambda_n, 0)$ tiene, por lo menos, una solución no nula.

Demostración. Como en el teorema 1, las soluciones de $P(\lambda_n)$ son de la forma $x + T(x, 0)$, donde $x = \sum_{k=1}^R \alpha_k \phi_k = \alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_R)$ satisface (7) para $h = 0$.

De (H.3) y (H.4) obtenemos

$$\text{ind} [-(\Gamma + M), 0] = \pm 1, \quad (8)$$

donde $\text{ind}[f, 0] = d_B[f, B(0, \epsilon), 0]$ para todo $\epsilon > 0$ y pequeño; d_B denota el grado de Brouwer, el cual es 1 si $\dim X$ es par y -1 si $\dim X$ es impar. Ahora, puesto que g es acotada, $\Gamma + M - I$ es asintticamente lineal a $M - I$. Por (H.4) vemos que 1 no es un valor propio de $M - I$. Entonces

$$d_B[-(\Gamma + M), B(0, r), 0] = (-1)^{R-S} = \mp 1, \quad (9)$$

si r es suficientemente grande (ver [18], p. 105).

Por (8), (9) y la propiedad de la descomposición del dominio del grado de Brouwer, existe $\alpha_0 \in \mathbb{R}^R$, $\alpha_0 \neq 0$, tal que $\alpha_0 + T(\alpha_0, 0)$ es una solución no nula de $P(\lambda_n, 0)$.

Ejemplo 3. $u'' + n^2u + \sin u = 0, u(0) = u(\pi) = 0, n \geq 2$ tiene, por lo menos, una solución no nula.

Los siguientes teoremas se enunciarán sin pruebas, advirtiendo que ellas siguen los mismos principios del teorema 2.

Teorema 4. Supongamos que g satisface (H.1) y:

(H.6) $g'(0) < -m_1$.

(H.7) Existe $d > 0$ tal que para $\|h\|_{L^2(\Omega)} \geq d$,

$$\sum_{k=1}^R \left(\int_{\Omega} u \phi_k \right) \left(\int_{\Omega} g(u) \phi_k \right) \geq 0$$

y $Pg(u) \neq 0$.

(H.8) $\dim X$ es impar.

Entonces $P(\lambda_n, 0)$ tiene, por lo menos, una solución no nula.

Comentario 2. La condición (H.7) se satisface si, por ejemplo, para $\|u\|_{L^2(\Omega)} \geq d$ el Operator de Nemytski definido por g es $g(u) = \frac{u}{1+\|u\|_{L^2(\Omega)}}$, $Pu \neq 0$.

Teorema 5. Supongamos que g satisface las condiciones (H.1), (H.5), (H.7) y también

(H.9) $g'(0) < 0$.

(H.10) $g'(0) + m_j > 0$ para $j = 1, 2, \dots, n-1$.

Entonces $P(\lambda_n, 0)$ tiene, por lo menos, una solución no nula.

Teorema 6. Supongamos que g satisface las condiciones (H.1), (H.2), como también

(H.11) Existe $c > 0$ y una no nula $(\alpha_n, \dots, \alpha_R) \in \mathbb{R}^S$ tales que una de las siguientes posibilidades se satisface:

a) $\sum_{j=n}^R \int_{\Omega} \alpha_j g(u) \phi_j = 0$, si $\|u\|_{L^2(\Omega)} = c$.

b) $\sum_{j=n}^R \int_{\Omega} \alpha_j g(u) \phi_j < 0$, si $\|u\|_{L^2(\Omega)} = c$.

c) $\sum_{j=n}^R \int_{\Omega} \alpha_j g(u) \phi_j > 0$, si $\|u\|_{L^2(\Omega)} = c$.

Entonces $P(\lambda_n, 0)$ tiene, por lo menos, una solución no nula.

5. El caso de un valor propio simple

En esta sección se considerará el caso $\lambda_n = \lambda_1$. Este caso puede extenderse al caso de un valor propio simple distinto del primero.

El siguiente Teorema constituye una generalización del caso considerado en [2]. Las hipótesis son ampliamente debilitadas. El Teorema principal es:

Teorema 7. *sea g una función continua y acotada y sea $h \in L^\infty(\Omega)$. Entonces, existen dos intervalos $[M, N] \subseteq [a, b]$ tales que si $\int_\Omega h\phi_1 \in (M, N)$ el problema $P(\lambda_1, h)$ tiene una solución, y si $\int_\Omega h\phi_1 \notin [a, b]$ entonces $P(\lambda_1, h)$ no tiene solución.*

Demostración. Sólo se dará una idea de la prueba. En este caso $X = \{t\phi_1, t \in \mathbb{R}\}$ y existe $R > 0$ tal que para todo $x \in X$

$$d_{LS}[I - Q(-\Delta)^{-1}(\lambda_1 \cdot + g(x + \cdot) - h), B(0, R), 0] = 1.$$

Otra aplicación de la Teoría de Leray-Schauder nos dice que si tomamos a $x = t\phi_1$ como parámetro, y usamos el Teorema Fundamental de [20] o el Corolario 10 de [26] (capítulo V) entonces para cada $M > 0$ existe un conjunto maximal conexo S_M de soluciones $(t\phi_1, T(t\phi_1)) \subset [-M, M] \times Y$ de (3). Ahora, podemos dar un orden sobre $C = \{S_M, M \in \mathbb{R}^+\}$ en la siguiente forma: $S_M \leq S_N$ si $M \leq N$ y $\|f\|_{L^2(\Omega)} \leq \|g\|_{L^2(\Omega)}$ para todo $f \in QS_M$ y $g \in QS_N$. Este orden está bien definido, ya que S_P es maximal. Puesto que $\|QS_P\|_{L^2(\Omega)} \leq R$ para todo P , entonces toda cadena en C es acotada. Por el Lema de Zorn, C tiene un elemento maximal S . Sea $S = \{t\phi_1 + T(t\phi_1), t \in \mathbb{R}\}$, donde $T: X \rightarrow 2^Y$.

Remplazamos $T(x)$ en (2), y $P(\lambda_1, h)$ tiene una solución si y sólo si

$$\int_\Omega h\phi_1 \in \int_\Omega g(x + T(x))\phi_1 = \Gamma(t)$$

para algún $x = t\phi_1$. Es claro que $\{(t, \Gamma(t))\}$ es conexo. Definimos $M = \inf_{t \in \mathbb{R}} \Gamma(t)$, $N = \sup_{t \in \mathbb{R}} \Gamma(t)$, y también $a = \inf_{u \in L^2(\Omega)} \int_\Omega g(u)\phi_1$ y $b = \sup_{u \in L^2(\Omega)} \int_\Omega g(u)\phi_1$.

Referencias

- [1] AHMAD S., LAZER A., PAUL J. *Elementary critical point theory and perturbation of elliptic boundary value problems at resonance.* Indiana Univ. Math. J. **25** (1976), 933-944.
- [2] AMBROSETTI A., MANCINI G. *Existence and multiplicity results for nonlinear elliptic problems with linear part at resonance. The case of the simple eigenvalue.* J. of Diff. Equations. **28** (1978), 220-245.
- [3] ANANE A. *Etude des valeurs propres et la resonance pour l'operateur P-Laplacian.* Ph.D. Thesis, Univ.Bruxelles (1988).
- [4] BARTOLO P., BENCI V., FORTUNATO D. *Abstract critical point Theorems and applications to some nonlinear problems with strong resonance.* Nonlinear Analysis T.M.A. **7 N 9** (1983), 981-1012.
- [5] BERESTYCKI H., DEFIGUEIREDO D. *Double resonance in semi-linear elliptic problems.* Comm. Partial Diff. Equations. **6** (1981), 91-120.
- [6] CAPOZZI A., LUPO D., SOLIMINI, S. *On the existence of a nontrivial solution to nonlinear problem at resonance.* Nonlinear Analysis. T. M. A. **13 No 2** (1989), 151-163.
- [7] CERAMI G. *Un criterio de existencia per i punti critici su varieta ilimitate.* Rc. Ist. Lomb. Sci.Lett. **112** (1978), 332-336.
- [8] CESARI L., KANNAN R. *Qualitative study of a class of nonlinear boundary value problems at resonance.* Jour. J.Diff. Equations. **56** (1985), 63-81.
- [9] COSTA D. *A note on unbounded perturbations of linear resonant problems.* Trabalho de Matematica. **245** (1985), Univ. Brasilia.
- [10] DE FIGUEIREDO D., WEI-MING NI *Perturbation of second order linear elliptic problems by nonlinearities without Landesman-Lazer condition.* Nonlinear Analysis. T. M. A. **3** (1979), 629-634.

- [11] DE FIGUEIREDO D., GOSSEZ J. *Resonance below the first eigenvalue for a semilinear elliptic problem*. Math. Ann. **281** (1988), 589-610.
- [12] FRIEDMAN A. *Partial Differential Equations*. Holt, Rinehart and Winston, 1969.
- [13] GOSSEZ J. *Some nonlinear differential equations at resonance at first eigenvalue*. Conf. Sem. Mat. Univ Bari. **167** (1979), 355-389.
- [14] IANNACCI R., NKASHAMA M. *Nonlinear boundary value problems at resonance*. Nonlinear Analysis. T. M. A. **11** (1987), 455-473.
- [15] IANNACCI R., NKASHAMA, M. *Nonlinear second order elliptic partial differential equations at resonance*. Report 87-12, Memphis State University 1987.
- [16] KAZDAN J., WARNER, F. *Remarks on some quasilinear elliptic equations*. Comm. On Pure and Appl. Math. **28** (1975), 567-597.
- [17] KRASNOSELS'KII M. *Topological Methods in the Theory of Nonlinear Integral Equations*. Mc Millan Company, 1964.
- [18] KRASNOSELS'KII M., ZABREICO F. *Geometrical Methods Of Nonlinear Analysis*. Springer-Verlag, 1984.
- [19] LANDESMAN E., LAZER A. *Nonlinear perturbation of elliptic boundary value problems at resonance*. J. Math. Mech. **19** (1970), 609-623.
- [20] LERAY J., SCHAUDER J. *Topological et equations fonctionelles*. Ann. Ec. Nor. Sup. **51** (1934), 45-78.
- [21] LLOYD N. *Degree Theory*. Cambridge University Press, 1978.
- [22] LUPO D., SOLIMINI S. *A note on a resonance problem*. Proc. Royal Soc. Edinburgh. **102 A**, 1-7.
- [23] MAWHIN J. *Problemes de Dirichlet variationnelles no lineaires*. Seminaire Math. Sup, Univ. Montreal, 1987.